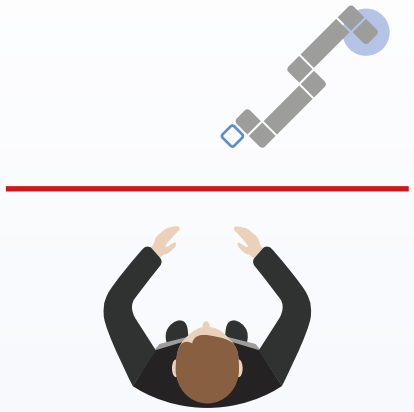
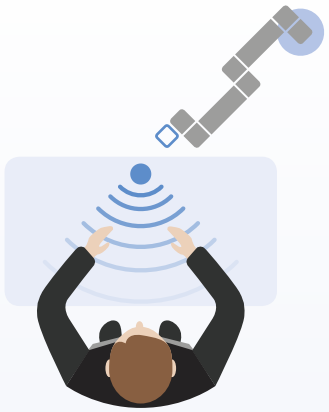
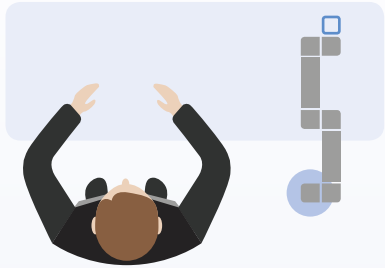
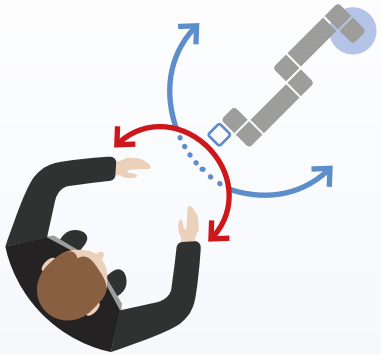
Die unterschiedlichen Formen der Interaktion

Cobot Consulting

Vollautomatisierung	*Mensch-Roboter- ...		
Koexistenz	... Sequentielle Kooperation	... Parallele Kooperation	... Kollaboration
			
Getrennter Arbeitsraum	Eingriffszone Aufenthaltserkennung Sicherheitsgerichteter Stopp	Eingriffszone Leistungs- und Kraftbegrenzung sichere Geschwindigkeit	Gemeinsamer Arbeitsraum Leistungs- und Kraftbegrenzung sichere Geschwindigkeit
Getrennte Arbeitsräume		Gemeinsame Arbeitsräume	
Sequentielle Bearbeitung	gleichzeitige Bearbeitung	Sequentielle Bearbeitung	gleichzeitige Bearbeitung
Entkoppelte Arbeit		Gekoppelte Arbeit	
Kein Kontakt notwendig			Notwendiger Kontakt
Max. Geschwindigkeit	Reduzierte oder dynamische Anpassung der Geschwindigkeit über Laserscanner oder Kamera		

*Sicherheitsabstände nach EN ISO 13855

© 2017 Cobot Consulting / Gestaltung: www.minimalist.cn